

### Allgemein

Das Modul cIO-CAN-58 ist ein kompaktes CANopen-Modul mit 2 Ausgängen für Ströme von 4...20 mA. Es kann zur dezentralen Erweiterung von Steuerungssystemen eingesetzt werden.

Die Ausgänge sind galvanisch vom Bus und auch zueinander getrennt, besitzen eine Auflösung von 12 Bit und sind mit Schutzschaltungen gegen Verpolung, Überspannung und ESD ausgestattet.

CANopen ist gemäß DS301 und DS401 verfügbar. Alle gängigen Baudraten bis zu 1 Mbit/s werden unterstützt.



### Merkmale

- 2 Ausgänge 4...20 mA, galvanisch entkoppelt
- Schutz gegen Verpolung/Überspannung/ESD
- Auflösung: 12 Bit
- Kunststoffgehäuse zum Aufrasten auf DIN-Trageschienen
- Betriebstemperatur 0...+55 °C (opt. -40...+70 °C)

### CANopen Merkmale

- CAN-Baudraten bis 1Mbit/s
- CAN-Bus ISO11898 mit Transceiver TJA1050
- 4 Transmit- und 4 Receive-PDOs
- Dynamisches PDO Mapping
- Variable PDO Identifier
- CANopen PDO Übertragungsmodi: synchron, asynchron, ereignisgesteuert, zyklisch, azyklisch und RTR
- Event Timer und Inhibit Timer für alle Transmit-PDOs
- Node-Guarding, Lifeguarding und Heartbeat
- Emergency Nachrichten
- Minimum Boot-Up

### Bestellinformation

Bauteil	Bestellnummer
cIO-CAN-58	4000-1-0015
2 analoge Ausgänge (Strom), CAN galvanisch entkoppelt, 0...+55 °C	
cIO-CAN-58e	4000-1-0016
2 analoge Ausgänge (Strom), CAN galvanisch entkoppelt, -40...+70 °C	

## Technische Daten

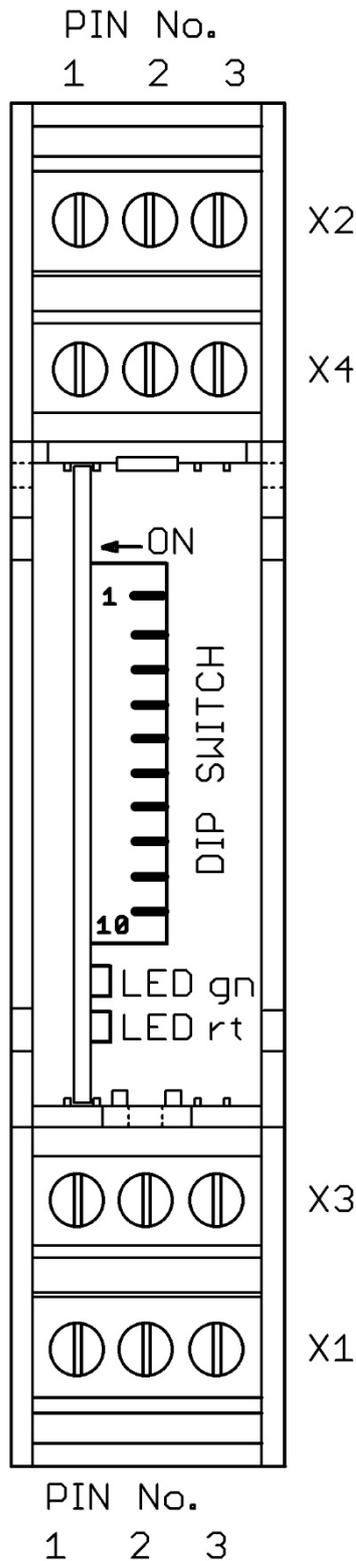
Getrennte Versorgung für System/Bus und Ausgänge.

Spannungsversorgung System	Min.	Norm.	Max.
System/Bus Versorgungsspannung	+16 V DC	+24 V DC	+32 V DC
Stromaufnahme System/Bus			
E/A Versorgungsspannung (V <sub>DD</sub> )	+16 V DC	+24 V DC	+32 V DC
E/A Ausgangsspannung	V <sub>DD</sub> - 7,5 V DC (7,5 V Eigenbedarf)		
CAN-Bus Norm	ISO11898		
CiA Draft Standards	DS301 Version 4.0 und DS401 Version 2.0		
Konformitätserklärung	CE		
MTBF	4.615.475 Std		

Analoge Ausgänge	
Anzahl Ausgänge	2
Auflösung	12 Bit
Ansteuerung	PWM
Schutz	thermische Abschaltung, Überspannungsschutz bis 36 V, Schutz gegen Verpolen, ESD-geschützt
Max. Verlustleistung (cIO-CAN-58)	500 mW (P = (U <sub>SUPPLY</sub> - U <sub>LOAD</sub> ) * I <sub>LOAD</sub> )
Verzögerungszeit (CAN reaction time)	typ. 1 ms
Isolation zum System/Bus	60 V

Kontakte und Abmessungen	
Kontakte	Schraubklemmen
Leitungsquerschnitt [mm <sup>2</sup> ]	0,08...1,5 mm <sup>2</sup> (massiv/flexibel)
Leitungsquerschnitt [AWG]	26...14 AWG (massiv/flexibel)
Abisolierlänge	8 mm
Abmessungen Gehäuse	ca. 17,8 x 90 x 62 mm (Bild "Abmessungen" beachten!)
Betriebstemperatur	0...+55 °C (optional -40...+70 °C)

**Anschlussklemmen**



**Klemme X1 (Power)**

Pin-Nr.	Name	Funktion
1	U1	+24VDC
2	GND	Masse
3	U1	+24VDC

**Klemme X2 (CAN)**

Pin-Nr.	Name	Funktion
1	L0	CANLow
2	H0	CAN High
3	G0	Masse

**Klemme X3 (Ausgang 1)**

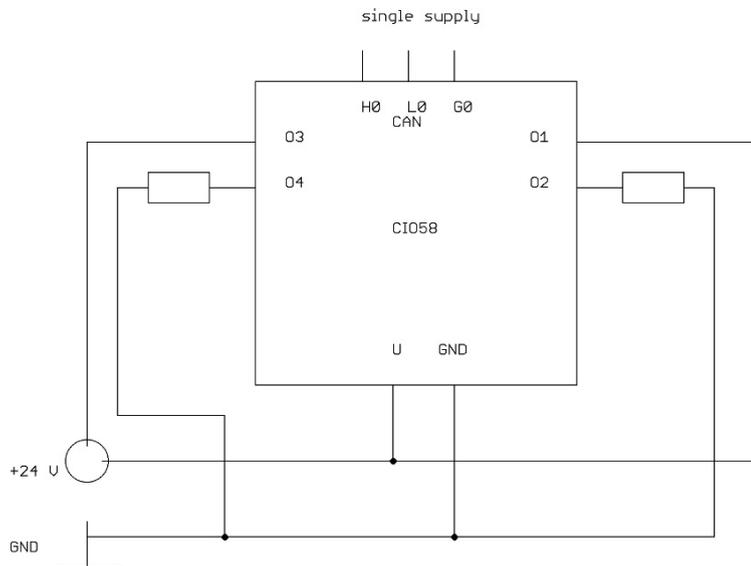
Pin-Nr.	Name	Funktion
1	O1	+24VDC
2	O2	Ausgang 1
3	-	n.c.

**Klemme X4 (Ausgang 2)**

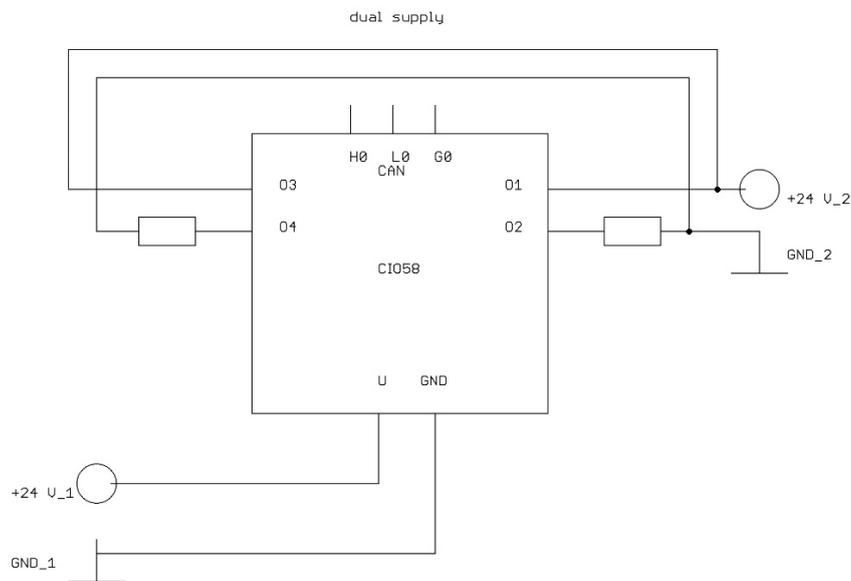
Pin-Nr.	Name	Funktion
1	O3	+24VDC
2	O4	Ausgang 2
3	-	n.c.

## Verdrahtung

### Eine Quelle

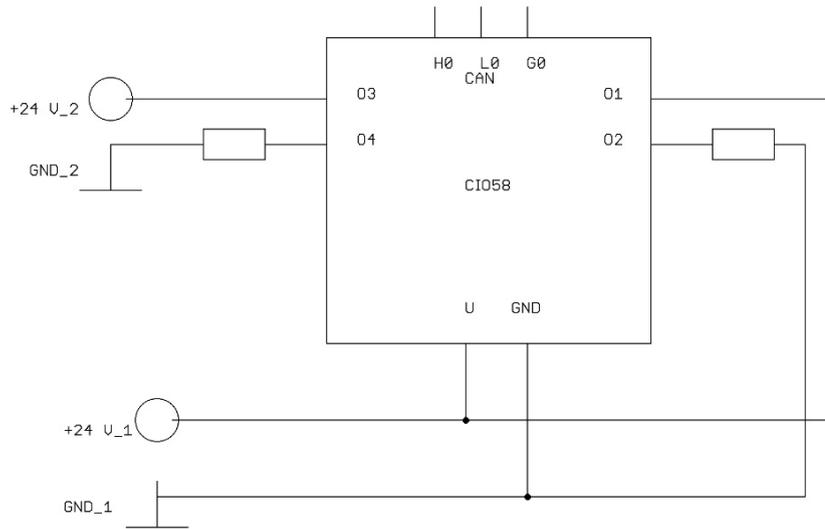


### Zwei Quellen

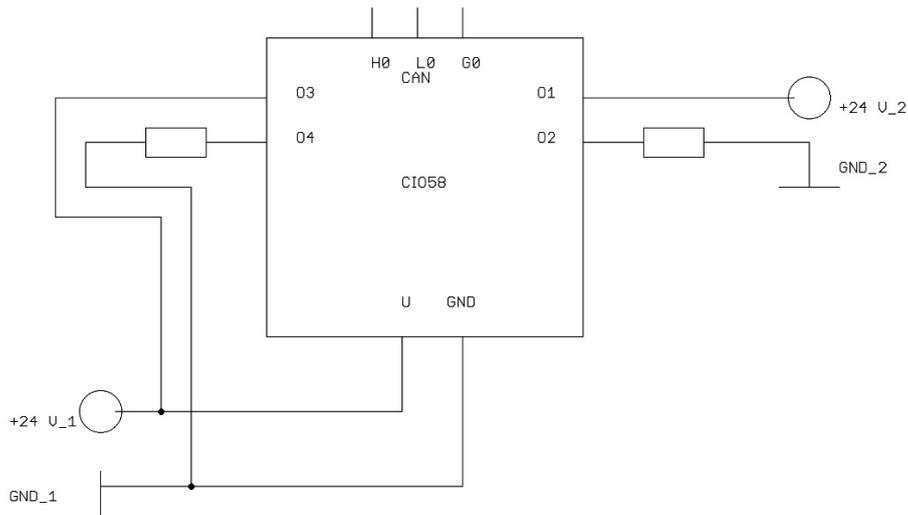


Zwei Quellen (Fortsetzung)

dual supply

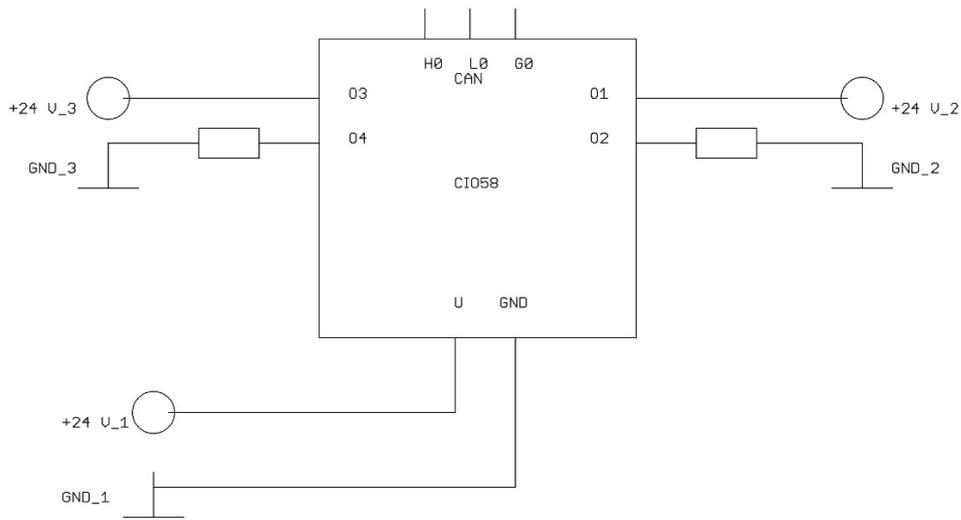


dual supply



### Drei Quellen

triple supply



## Konfiguration Dip-Schalter

Knoten-Nummer, Baudrate und Terminierung des CAN sind per Dip-Schalter wählbar. Die Schalter sind im Inneren des Gehäuses zu finden (Deckel öffnen).

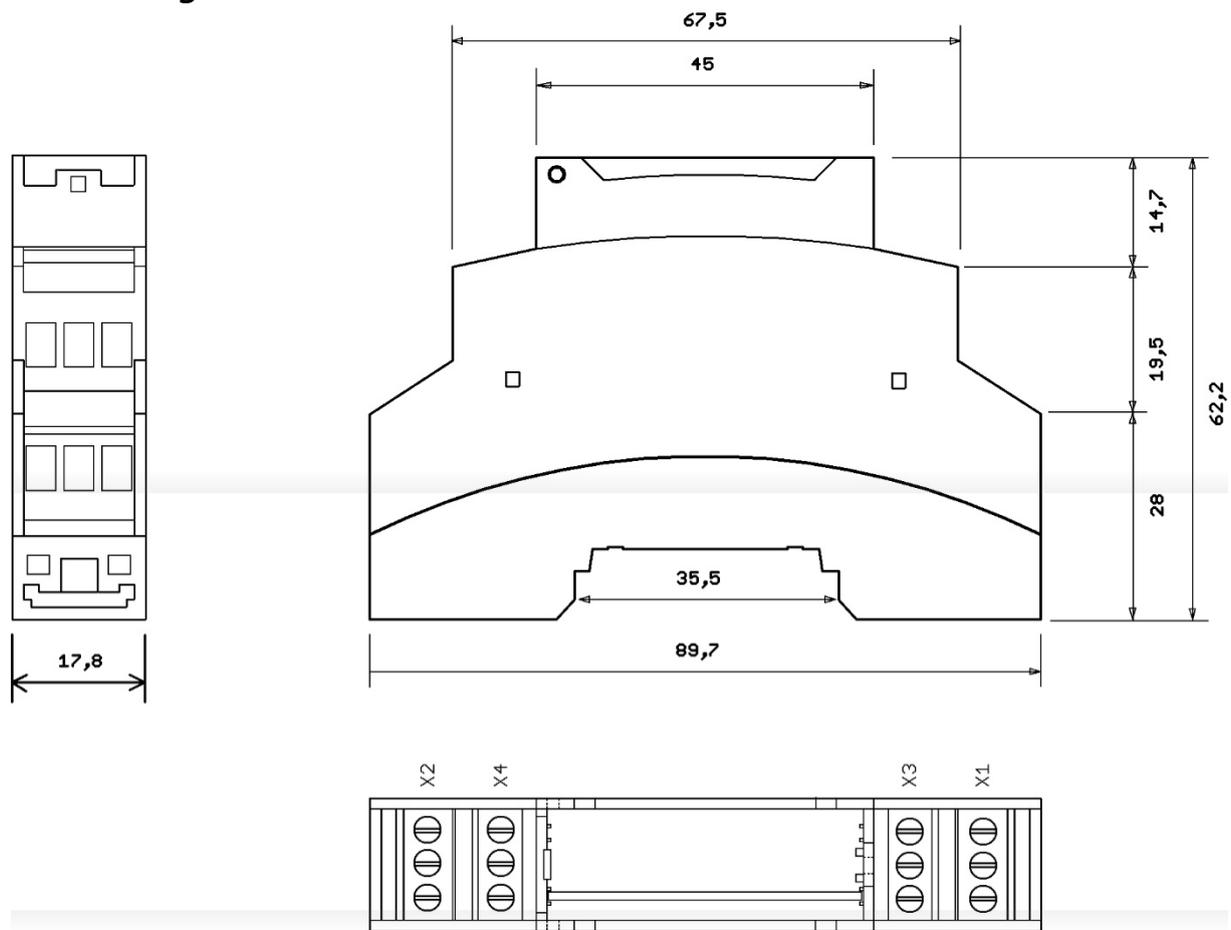
Switch Nummer										Funktion
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
RT										RT Abschluss-Widerstand CAN-Bus
	BD2	BD1	BD0							BDx Baudrate CAN-Bus
				ID5	ID4	ID3	ID2	ID1	ID0	IDx Einstellung Knoten-ID
ON										CAN-Terminierung ein (120 Ohm)
OFF										CAN-Terminierung aus
	OFF	OFF	OFF							1 MBit/s
	OFF	OFF	ON							800 kBit/s
	OFF	ON	OFF							500 kBit/s
	OFF	ON	ON							250 kBit/s
	ON	OFF	OFF							125 kBit/s
	ON	OFF	ON							50 kBit/s
	ON	ON	OFF							20 kBit/s
	ON	ON	ON							Reserviert
				OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	Reserviert
				OFF	OFF	OFF	OFF	OFF	ON	Node ID = 1
				OFF	OFF	OFF	OFF	ON	OFF	Node ID = 2
				OFF	OFF	OFF	OFF	ON	ON	Node ID = 3
				...	...	...	...	...	...	...
				ON	ON	ON	ON	OFF	OFF	Node ID = 60
				ON	ON	ON	ON	OFF	ON	Node ID = 61
				ON	ON	ON	ON	ON	OFF	Node ID = 62
				ON	ON	ON	ON	ON	ON	Node ID = 63

## CAN Signal-LED

Die LED befinden sich hinter der Frontklappe. Die Zustände werden gemäß DRP303-3 angegeben.

LED	Farbe	Funktion
RUN-LED	grün	Aus Betriebsspannung fehlt oder Defekt Flackern CAN noch nicht gestartet kurzes Aufblitzen Stopped Blinken Preoperational An Operational
ERR-LED	rot	Aus Kein Fehler 1x kurz Aufblitzen CAN-Modul ist im Error-Warning-Zustand 2x kurz Aufblitzen Node-Guarding-Fehler An Bus-Off-Zustand des Knoten

**Abmessungen**



Alle Angaben in mm

## CANopen Objektverzeichnis

Die Tabellen sind in Englisch gehalten, aus Gründen der Einheitlichkeit. Nachfolgende Kurzbeschreibungen sind in der Sprache des Datenblattes.

### DS301: globale Objekte

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
0005	-	Dummy 8	r/o
0006	-	Dummy 16	r/o
0007	-	Dummy 32	r/o
1000	-	DeviceType	r/o
1001	-	Error Register	r/o
1002	-	Manufacturer Status Register	r/o
1005	-	COB-ID SYNC	r/o
1008	-	DeviceName	r/o
1009	-	Hardware Version	r/o
100A	-	Software Version	r/o
100C	-	Guard Time	r/w
100D	-	Life Time Factor	r/w
100E	-	COB-ID Guard	-
1014	-	COB ID Emergency	r/w
1015	-	Inhibit Time Emergency	r/w
1016	0	Consumer Heartbeat Time	r/o
	1	Consumer Heartbeat Time 1	r/w
	2	Consumer Heartbeat Time 2	r/w
	3	Consumer Heartbeat Time 3	r/w
	4	Consumer Heartbeat Time 4	r/w
1017	-	Producer Heartbeat Time	r/w
1029		Error Behavior Object	r/o
	1	Communication error	r/w
	2	Application error	r/w

Alle Indexwerte sind hexadezimal. Werte in Tabellen sind hexadezimal (0x...) oder dezimal.

r/o read only/nur lesen  
w/o write only/nur schreiben  
r/w read and write/lesen und schreiben

Alle „sichtbarer String“ (visible string) Datentypen sind auf maximal 20 Zeichen begrenzt.

**DS301: PDO Parameter Objekte**

Beschreibung der PDO Parameter. Mit diesen Indizes ist dynamisches PDO-Mapping, freies Vergeben von Identifiern, Wahl des Transfermodes, festlegen von Inhibit und Event time möglich. Diese Einstellungen können sowohl im Betriebszustand „operational“ als auch „preoperational“ vorgenommen werden.

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
1400	0	Receive-PDO1 Communication Parameter	r/o
	1	COB-ID	r/w
	2	Transmission Type	r/w
1401...1403		Receive-PDO2 to RPDO4 Communication Parameter same as 1400	r/w
1600	0	Receive-PDO1 Parameter mapping	r/w
	1 to n	Mapped objects (max. 8 objects mappable)	r/w
1601...1603		Receive-PDO2 to RPDO4 Parameter mapping same as 1600	r/w
1800	0	Transmit-PDO1 Communication Parameter	r/o
	1	COB-ID	r/w
	2	Transmission Type	r/w
	3	Inhibit Time	r/w
	4	Reserved	r/w
	5	Event Time	r/w
1801...1803		Transmit-PDO2 to TPDO4 Communication Parameter same as 1800	r/w
1A00	0	Transmit-PDO1 Parameter mapping	r/w
	1 to n	Mapped objects (max. 8 objects mappable)	r/w
1A01...1A03		Transmit-PDO2 to TPDO4 Parameter mapping same as 1A00	r/w

**Spezifische Objekte**

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
2009	0	Serial Number 64 Bit	r/o
	1	Serial Number 64 Bit LSDW	r/o
	2	Serial Number 64 Bit MSDW	r/o
2101	-	System Configuration	r/o
2102	-	Remapping Enabled Info	r/o
2103	-	Enable Guarding Warning	r/w
2105	-	Internal API State	r/o
2110	0	Conformance Test Object	r/o
	1	Range Check Object	r/w
2180	-	CAN Restart Time	r/w

**DS401: analoge Ausgänge**

Index	Sub-Index	Name	Zugriff
5400	-	Analog Output Reset on Error	r/w
5410	-	Analog Output Mode	r/w
6411	0 to n	Analog Output 16 Bit	r/w
6443	0 to n	Analog Output Error Mode	r/w
6444	0 to n	Analog Output Error Value	r/w

## Objektverzeichnis (Beschreibung)

Im Folgenden eine kurze Beschreibung der einzelnen Verzeichniseinträge.

### DS301: Globale Objekte

#### Index 0005

Wenn dieser Index in ein PDO eingebunden wird, ist es einem Platzhalter für reguläre Daten (8 Bit Datenlänge) gleichbedeutend. Es kann mehrmals genutzt werden.

Index	0005
Name	Dummy 8
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

#### Index 0006

Wenn dieser Index in ein PDO eingebunden wird, ist es einem Platzhalter für reguläre Daten (16 Bit Datenlänge) gleichbedeutend. Es kann mehrmals genutzt werden.

Index	0006
Name	Dummy 16
Description	
Data Type	Unsigned 16
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

#### Index 0007

Wenn dieser Index in ein PDO eingebunden wird, ist es einem Platzhalter für reguläre Daten (32 Bit Datenlänge) gleichbedeutend. Es kann mehrmals genutzt werden.

Index	0007
Name	Dummy 32
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDO Mapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0

**Index 1000: Device Type**

Dieser Index beinhaltet eine Beschreibung des Gerätetyps. In dieser Beschreibung sind enthalten, die CiA-Profilkennung und zusätzliche Informationen über weitere Funktionen des Gerätes.

Index	1000
Name	Device Type
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0x0083 0191

**Index 1001: Error Register**

Dieser Index beinhaltet den internen Fehlercode des Gerätes im Falle eines Fehlers.

Index	1001
Name	Error Register
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDOMapping	Yes
Value Range	-
Default Value	-

Das Fehlerregister hat die folgende Struktur. Bei Auftreten mehrerer Fehler gleichzeitig, werden die Werte der einzelnen betroffenen Bits logisch mit ODER verbunden.

Bit	Bedeutung
0	Allgemeiner Fehler. Dieses Bit wird bei jedem Fehler gesetzt.
1	0
2	0
3	0
4	CAN Bus oder Kommunikationsfehler
5	0
6	0
7	Gerätefehler

**Index 1002: Status Register**

Dieser Index beinhaltet zusätzliche Statusinformationen des Geräts.

Index	1002
Name	Status Register
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDOMapping	Yes
Value Range	-
Default Value	-

**Index 1005: COB-ID SYNC**

Mit diesem Index wird die COB-ID für die Synchronisations-Telegramme bestimmt.

Dieses Gerät arbeitet nur im SYNC-Empfangsmodus. Das Erstellen eines SYNC-Telegramms ist nicht möglich.

Index	1005
Name	COB-ID Sync
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	1...0x7FF
Default Value	0x80

**Index 1008: Device Name**

In diesem Index wird der Gerätename als sichtbare Zeichenkette dargestellt.

<sup>1)</sup> xxx: Nummer des Produkts

Index	1008
Name	Device Name
Description	-
Data Type	Visible String
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	The maximum string length is 20 characters
Default Value	"hipecs-CIOxxx <sup>1)</sup> "

**Index 1009: Hardware Version**

In diesem Index wird die Revision der Hardware als sichtbare Zeichenkette dargestellt.

Index	1009
Name	Hardware Version
Description	-
Data Type	Visible String
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	The maximum string length is 20 characters
Default Value	-

**Index 100A: Software Version**

In diesem Index wird die Version der Software als sichtbare Zeichenkette dargestellt.

Index	100A
Name	Software Version
Description	-
Data Type	Visible String
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	The maximum string length is 20 characters
Default Value	-

**Index 100C: Guard Time**

Gemeinsam mit Index 100D stellt dieser Index das Life Guarding Protokoll dar. Eingetragene Werte sind Angaben in Millisekunden.

Guard Time multipliziert mit Life Time Factor ergibt die Life Time.

Zur Deaktivierung mit 0 (Null) beschreiben.

Index	100C
Name	Guard Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	
Default Value	0

**Index 100D: Life Time Factor**

Gemeinsam mit Index 100c stellt dieser Index das Life Guarding Protokoll dar. Eingetragene Werte sind Faktoren.

Guard Time multipliziert mit Life Time Factor ergibt die Life Time.

Zur Deaktivierung mit 0 (Null) beschreiben.

Index	100D
Name	Life Time Factor
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	
Default Value	0

**Index 100E: COB-ID Guard**

Dieser Index enthält den Identifier für das Guarding Protokoll.

Index	100E
Name	COB-ID Guard
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	-
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0x700 + Node-ID

**Index 1014: COB-ID Emergency**

In diesem Index wird der Identifier für die Emergency-Telegramme generiert.

Index	1014
Name	COB-ID Emergency
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0x80 + Node-ID

**Index 1015: Inhibit Time Emergency**

Hier wird die Verzögerungszeit für das Versenden der Emergency-Telegramme festgelegt. Dieses Gerät bietet eine Zeitverzögerung im Raster von einer Millisekunde.

Index	1015
Name	Inhibit Time Emergency
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0 (disabled)

**Index 1016: Consumer Heartbeat Time** Index

1016 wird genutzt, um für bis zu 4 Knoten die Heartbeat Consumer Überwachung festzulegen.

Index	1016
Name	Consumer Heartbeat Time
Description	-
Data Type	Structure

**Achtung:**

Die Heartbeat Überwachung beginnt mit dem Empfang des ersten Heartbeat.

Die Producer Time sollte länger sein, als die Consumer Time.

Vor dem Empfang des ersten Heartbeat, ist der Status des Producers unbekannt.

Index	1016.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	4

**Aufbau der Consumer Heartbeat Time**

<b>MSB</b>		<b>LSB</b>	
Byte3	Byte2	Byte1	Byte0
reserviert	Node-ID	Heartbeat time	

Index	1016.01...1016.04
Name	Consumer Heartbeat Time 1...4
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

**Index 1017: Producer Heartbeat Time**

In diesem Index wird die Zykluszeit des Heartbeats eingestellt.

Die Zeit ist ein Vielfaches von 1 ms.

Zur Deaktivierung mit 0 (Null) beschreiben.

**Achtung:**

Benutzen Sie entweder Heartbeat oder Node Guarding. Beides gleichzeitig ist nicht erlaubt.

Index	1017
Name	Producer Heartbeat Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

**Index 1029: Error Behavior**

Mit diesem Index wird festgelegt, ob das Gerät im Fehlerfall den Betriebszustand wechseln soll. Möglich ist der Wechsel in den Pre-Operational- oder Stopped-Zustand, aber auch, dass nichts stattfindet und das Gerät den aktuellen Zustand beibehält.

Zu den Kommunikationsfehlern gehören unter anderem Bus-Off-Fehler, Heartbeat, Guarding, interne Fehler des Gerätes.

Die Werte der einzelnen Zustände sind wie folgt:

- 0 Pre-Operational (nur, wenn Operational)
- 1 kein Zustandswechsel
- 2 Stopped
- 3...255 reserved

Index	1029
Name	Error Behavior Object
Description	-
Data Type	Structure

Index	1029.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned char
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	2

Index	1029.01
Name	Communication Error
Description	NMT state change in case of communication error
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0

Index	1029.02
Name	Application Error
Description	NMT state change in case of internal error due to hardware malfunction
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0

## DS301: PDO-Parameterobjekte

### Kommunikations-Parameterobjekte

Der Übertragungsmodus für Sende- und Empfangstelegramme wird in Sub-Index 2 definiert.

Typ	PDO-Übertragung				
	zyklisch	azyklisch	synchron	asynchron	RTR
0		X	X		
1-240	X		X		
241-251	Reserviert				
252			X		X
253				X	X
254				X	
255				X	

Die synchronen Übertragungsmodi 0...240 und 252 sind an das SYNC-Signal gekoppelt. Asynchron heißt, die Übertragung ist nicht SYNC-gekoppelt.

Typ 0 wird durch das SYNC-Telegramm ausgelöst, allerdings wird eine Übertragung nur durchgeführt, wenn sich Änderungen in den PDO-Daten ergeben haben.

Ein Wert zwischen 1 und 240 heißt, dass die Übertragung synchron und zyklisch stattfindet. Der Modus gibt die Anzahl der nötigen SYNC-Signale zur Auslösung vor.

Typ 252 wird nur eine Übertragung durch das SYNC-Telegramm auslösen, wenn das hiermit definierte PDO zuvor durch eine Remote-Abfrage angefordert und freigegeben wurde.

Typ 253 überträgt das PDO nur auf eine erfolgte Remote-Abfrage, jedoch unmittelbar nach der Anfrage.

Bei den Typen 254 und 255 legen der Hersteller bzw. das Geräteprofil die Bedingung fest.

In Sub-Index 3 kann eine Verzögerungszeit eingestellt werden. Hierdurch werden die PDO durch ihre entsprechenden Ereignisse getriggert, aber erst nach Ablauf dieser Verzögerungszeit gesendet. Diese Zeit ist ein Vielfaches von 100 µs, eine Vorgabe von 0 deaktiviert diese Funktion.

In Modus 254/255 kann zusätzlich noch eine Event Time für die TPDO festgelegt werden. Der Ablauf dieser Zeit wird als Ereignis gewertet. Diese Zeit ist ein Vielfaches von 1 ms. Dieses Ereignis veranlasst eine Übertragung des TPDO zusätzlich zu möglichen, anderen Ereignissen.

Am Beispiel von Index 1400 für die Empfangs-PDO und Index 1800 für die Sende-PDO werden die Subindizes beschrieben und erklärt.

Index	PDO
1400...14xx	Receive-PDO1...Receive-PDOxx
1800...18xx	Transmit-PDO1...Transmit-PDOxx

Index	14xx/18xx
Name	Receive-/Transmit-PDOx Communication Parameters
Description	-
Data Type	Structure

Index	14xx.00/18xx.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	2/5

1400.01	ID + 80000200	1800.01	ID + 80000180
1401.01	ID + 300	1801.01	ID + 80000280
1402.01	ID + 80000400	1802.01	ID + 80000380
1403.01	ID + 80000500	1803.01	ID + 80000480

Index	14xx.01/18xx.01
Name	COB-ID
Description	Identifier for CAN-Object for PDO
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	

Die Tabelle zeigt die Standard-PDO-ID.  
 Ein Identifier von 8xxxxxx bedeutet, das PDO ist deaktiviert. Der CAN-Master muss zur Aktivierung eine gültige PDO-ID vergeben.

Siehe Tabelle am Kapitelanfang.

Index	14xx.02/18xx.02
Name	Transmission Type
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0xFF

Vielfaches von 1 µs.

Index	18xx.03
Name	Inhibit Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

Index	18xx.04
Name	Reserved
Description	-
Data Type	-
Access	-
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Vielfaches von 1 ms.

Index	18xx.05
Name	Event Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	0

**PDO Mapping Objekte**

Die folgende Tabelle zeigt die PDO Mapping-Einträge. Dieses Prinzip ist für alle PDO gleich. Die Mappingtabelle ist ein Querverweis von Eintrag im Objektverzeichnis (z.B. Daten der digitalen Ausgänge) zu Datenfeld im PDO.

Sub-Index 0 bestimmt die Anzahl gültiger Einträge. Das cIO-CAN-58 erlaubt ein Maximum von 8 Einträgen pro PDO. Um das Mapping zu ändern, muss Sub-Index 0 zuerst mit 0 (Null) belegt werden (deaktiviert). Dann können die Einträge bearbeitet werden. Sobald ein neuer Eintrag in einen der 8 Plätze gemappt wird, prüft das cIO-CAN-58, ob dieser Index/Sub-Index gültig ist. Bei ungültigen Werten erfolgt ein Abbruch.

Die acht Sub-Indizes sind 32-Bit-Zeiger auf die Einträge. Ein Wert von 0 (Null) bedeutet, kein Eintrag. Diese Zeiger sind aufgebaut, wie folgt:

MSB		LSB	
Byte3	Byte2	Byte1	Byte0
gemappter Index		Sub-Index	Länge

Index und Sub-Index sind der Zeiger, Länge ist die Datenlänge des Ziels in Bit.

Index	160x/1A0x
Name	Receive-/Transmit-PDO Mapping Parameters
Description	-
Data Type	Array

Index	160x/1A0x.00
Name	Number of indexes supported
Description	Number of mapped objects
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	See table below

Index	160x/1A0x.01...160x/1A0x.08
Name	Mapped object
Description	
Data Type	Unsigned 32
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	See table below

**Empfangs-PDO**

Das cIO-CAN-58 nutzt für Empfangs-PDO die folgende Standardkonfiguration.

Index	Eintrag	
Receive-PDO1		
1600.00	0	
Receive-PDO2		
1601.00	2	
1601.01	64110110	Analoger Ausgang 1
1601.02	64110210	Analoger Ausgang 2
Receive-PDO3		
1602.00	0	
Receive-PDO4		
1603.00	0	

**Sende-PDO**

cIO-CAN-58 nutzt für Sende-PDO die folgende Standardkonfiguration.

Index	Eintrag	
Transmit-PDO1		
1A00.00	0	
Transmit-PDO2		
1A01.00	0	
Transmit-PDO3		
1A02.00	0	
Transmit-PDO4		
1A03.00	0	

## Spezifische Objekte

### Index 2009: Serial Number 64 Bit

Dieser Index beinhaltet die Seriennummer des Geräts.

Index	2009
Name	Serial Number 64 Bit
Description	-
Data Type	Array

Index	2009.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	2

Index	2009.01
Name	Serial Number Low Double Word
Description	Bits 0...31 of the serial number
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	2009.02
Name	Serial Number High Double Word
Description	Bits 32...63 of the serial number
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	-

**Index 2101: System Configuration**

Dieser Index zeigt den Betriebsmodus des Gerätes.

Index	2101
Name	System Configuration
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0

**Index 2102: Remapping Enabled Info**

Dieser Index zeigt an, ob ein Remapping der PDO gestattet ist.

0 = Remapping verweigert  
1 = Remapping gestattet

Index	2102
Name	Remapping Enabled Info
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	1

**Index 2103: Enabled Guarding Warning**

Mit diesem Index wird eine zusätzliche Warnung für das Node-Guarding freigeschaltet.

Hiermit wird dem CAN-Master eine frühzeitige Meldung gegeben, dass möglicherweise ein Node-Guarding-Fehler bevorsteht. Ausgelöst wird die Warnung bei Überschreiten der Guard Time (Index 100C). Der NMT Status wird nicht verändert.

Index	2103
Name	Enable Guarding Warning
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0

**Index 2105: Internal Error Code**

Interne Fehlerinformationen des CANopen-Controllers.

Index	2105
Name	Internal Error Code
Description	-
Data Type	Unsigned 32
Access	r/o
PDOMapping	Yes
Value Range	-
Default Value	0 (no error condition)

**Index 2110: Test Object**

Dieser Index dient zu reinen Testzwecken. Er hat keinerlei Funktion und sollte deshalb nicht genutzt werden.

Index	2110
Name	Test Object 01
Description	-
Data Type	Structure

Index	2110.00
Name	Number of indexes supported
Description	-
Data Type	Unsigned char
Access	r/o
PDO Mapping	No
Value Range	-
Default Value	1

Index	2110.01
Name	Range Check Object
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	100...1000
Default Value	500

**Index 2180: CAN Restart Time**

In diesem Index wird die Zeit bis zum erneuten Starten der CAN-Kommunikation im Fall eines Bus-Off-Fehlers festgelegt. Die Angabe erfolgt in Millisekunden. Ein Wert von 0 (Null) deaktiviert diese Funktion.

Index	2180
Name	CAN Restart Time
Description	-
Data Type	Unsigned 16
Access	r/w
PDO Mapping	No
Value Range	0...50000
Default Value	1000 (restart after one second)

**DS401: analoge Ausgänge****Index 5400: Analog Output Reset on Error**

Dieser Index dient der Festlegung, ob die Ausgänge nach Beseitigung eines kritischen Fehlers wieder ihre ursprünglichen Werte annehmen.

0 (Null) behält die Originalwerte aus Index 6411.xx bei. Im Fehlerfall werden die Ausgänge gemäß Indizes 6443 und 6444 gesetzt. Nach Fehlerbeseitigung werden die Werte aus Index 6411.xx wiederhergestellt.

1 und größer überschreibt die Ausgänge dauerhaft. Die Zustände werden nicht wiederhergestellt, da Index 6411.xx mit den Fehlerzuständen überschrieben wird.

Index	5400
Name	Analog Output Reset on Error
Description	-
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	1

**Index 5410: Analog Output Mode**

Dieser Index dient der Festlegung, ob die Ausgangswerte in Mikroampere oder hexadezimaler Form ausgegeben werden.

- 0: Werte in Mikroampere angegeben  
0...20.000
- 1: Werte in hexadezimaler Form für 0...20 mA  
0x0000...0x7FFF
- 2: Werte in hexadezimaler Form für 4...20 mA  
0x0000...0x7FFF

Index	5410
Name	Analog Output Mode
Description	Scaling of analog outputs
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	0...2
Default Value	0

**Index 6411: Write Analog Output**

Über diesen Index werden die analogen Ausgänge gesetzt.

Index	6411
Name	Write analog output
Description	-
Data Type	Array

Index	6411.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Wertebereich abhängig von Index 5410  
(0...20.000/0x0000...0x7FFF)

Index	6411.01...6411.xx
Name	Write analog output
Description	
Data Type	Integer 16
Access	r/w
PDOMapping	Yes
Value Range	
Default Value	-

**Index 6443: Analog Output Error Mode**

Mit diesem Index wird definiert, ob ein Ausgang im Fehlerfall einen Vorgabewert (Index 6444) annehmen soll.

Index	6443
Name	Analog Output Error Mode
Description	-
Data Type	Array

Index	6443.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	-

1 = Ausgang wird mit Wert von Index 6444 beschaltet  
 0 = keine Änderung des Ausgangs im Fehlerfall

Index	6443.01...6443.xx
Name	Analog Output Error Mode
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	1

**Index 6444: Analog Output Error Value** In diesem Index werden die Vorgabewerte der Ausgänge für den Fehlerfall definiert.

Index	6444
Name	Analog Output Error Value
Description	-
Data Type	Array

Index	6444.00
Name	Number of indexes supported
Description	
Data Type	Unsigned 8
Access	r/o
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	-

Index	6444.01...6444.xx
Name	Analog Output Error Value
Description	
Data Type	Integer 32
Access	r/w
PDOMapping	No
Value Range	-
Default Value	0

## Fehlermeldungen

Die möglichen Fehlermeldungen dieses Gerätes haben den folgenden Aufbau:

Byte							
0	1	2	3	4	5	6	7
EMY-Code		1001	0	CIO-Code			

- EMY-Code: Fehlercode entsprechend DS301
- 1001: Inhalt von Index 1001
- CIO-Code: Fehlercode als vorzeichenloser 32-Bit-Wert

CIO-Code (hex)	Änderung		Beschreibung
	NMT	I/O	
1000 0000	X	X	Heartbeat Consumer Fehler
2000 0000			Node-Guarding Warnung
3000 0000	X	X	Lifeguarding Fehler
4000 0000			CAN ist im Fehler-Warnungs-Mode
8000 0000	X	X	Gerät war Bus-Off

Die Node-Guarding Warnung muss mit Index 2103 aktiviert werden.  
 Ist mehr als Fehler aktiv, werden die Fehlermeldungen logisch miteinander verknüpft.  
 Einige Fehler veranlassen eine Änderung des NMT-Zustandes und/oder veranlassen eine Änderung der aktuellen Ausgangszustände. Dieses Verhalten hängt von den Einstellungen des Index 1029 ab.

Die ID für Fehlermeldungen ist auf 0x80 + Node-ID fixiert.

### Liste der Fehlermeldungen:

Ein festgelegter Heartbeat-Erzeuger konnte die Heartbeat-Nachricht nicht absetzen.

Heartbeat Consumer Fehler							
30	81	01	00	00	00	00	10

Der Master ist nicht in der Lage, die Remote-Abfrage rechtzeitig an den Knoten zu senden.

Node-Guarding Warnung							
30	81	01	00	00	00	00	20

Die Lifeguarding-Zeit ist abgelaufen.

Life-Guarding Fehler							
30	81	11	00	00	00	00	30

Das interne CAN-Modul befindet sich im Fehler-Warnungs-Mode.

CAN ist im Fehler-Warnungs-Mode							
00	81	01	00	00	00	00	40

Eine erfolgreiche Rückkehr aus dem Zustand Bus-Off.

Rückkehr aus Bus-Off							
40	81	01	00	00	00	00	80

**I/O Mapping (Schnellreferenz)**

2 analoge Ausgänge (Strom) EDS-Datei: ZILA-cIO-058.eds	
Mapping ins Objektverzeichnis	
Index	gemappte Daten
6411.01	Analoger Ausgang 1
6411.02	Analoger Ausgang 2

Default PDO Mapping	
PDO	gemappte Daten
RPDO2	Analoger Ausgang 1
	Analoger Ausgang 2

## Historie

<b>Version</b>	<b>Erscheinungsdatum</b>	<b>Änderungen/Bemerkungen</b>
V1.540_R000	31.07.2014	Erste Ausgabe (Prototyp)
V1.550_R002	09.09.2014	Update Firmware (Prototyp)
V1.601_R000	01.10.2014	Update Firmware (Prototyp) Änderung: Fehlermeldungen
V1.650_R000	05.03.2015	Update Firmware (Release)
V1.650_R001	28.07.2015	CAN Baudrate 10 kBit/s entfernt (nicht mehr unterstützt)
V1.690_R000	03.09.2015	Update Firmware
V1.690_R001	05.04.2017	Ausgabe Datenblatt in neuem Design

## **Inhalt**

Allgemein.....	1
Merkmale.....	1
CANopen Merkmale.....	1
Bestellinformation.....	1
Technische Daten .....	2
Klemme X2 (CAN) .....	3
Klemme X3 (Ausgang 1) .....	3
Klemme X4 (Ausgang 2).....	3
Verdrahtung .....	4
Eine Quelle.....	4
Zwei Quellen.....	4
Drei Quellen.....	6
Konfiguration Dip-Schalter .....	7
CANSignal-LED.....	7
Abmessungen .....	8
CANopen Objektverzeichnis.....	9
DS301: globale Objekte.....	9
DS301: PDO Parameter Objekte.....	10
Spezifische Objekte.....	11
DS401: analoge Ausgänge.....	11
Objektverzeichnis (Beschreibung).....	12
DS301: Globale Objekte.....	12
Index 0005 .....	12
Index 0006 .....	12
Index 0007.....	12
Index 1000: Device Type.....	13
Index 1001: Error Register .....	13
Index 1005: COB-ID SYNC.....	14
Index 1008: Device Name .....	14
Index 1009: Hardware Version.....	14
Index 100A: Software Version .....	14
Index 100C: Guard Time.....	15
Index 100D: Life Time Factor .....	15
Index 100E: COB-ID Guard.....	15
Index 1014: COB-ID Emergency .....	15
Index 1015: Inhibit Time Emergency .....	16
Index 1017: Producer Heartbeat Time.....	16
Index 1029: Error Behavior .....	17
DS301: PDO-Parameterobjekte .....	18
Kommunikations-Parameterobjekte.....	18
PDO Mapping Objekte .....	20
Spezifische Objekte.....	22

---

Index 2009: Serial Number 64 Bit.....	22
Index 2101: System Configuration .....	23
Index 2103: Enabled Guarding Warning.....	23
Index 2110: Test Object.....	24
Index 2180: CAN Restart Time .....	24
DS401: analoge Ausgänge .....	25
Index 5410: Analog Output Mode .....	25
Index 6411: Write Analog Output.....	26
Index 6443: Analog Output Error Mode .....	27
Fehlermeldungen.....	28
Liste der Fehlermeldungen:.....	28
I/O Mapping (Schnellreferenz) .....	29
Historie.....	30
Inhalt .....	31